

UP Electronic

CATÁLOGO DE LANÇAMENTO V26.2



Conheça o Grupo

A UP Electronic nasceu com o propósito de transformar tendências tecnológicas em soluções reais para a indústria. Nossa missão é desenvolver produtos que atendam às necessidades do setor industrial com qualidade, durabilidade e confiança.
Com as linhas **UP Electronic, UPConnect e UPLED,** oferecemos soluções alinhadas às normas e tecnologias mais avançadas do mercado, abrangendo desde acionamentos e proteção até detectores de eventos, conexões e sistemas de medição e controle.
Estamos em constante evolução, sempre prontos para atender diferentes setores da indústria com produtos inovadores e soluções confiáveis que tornam a operação industrial mais eficiente, segura e conectada.

Em Breve a Nossa Loja UP



Cachoeirinha, RS

Santo Amaro Imperatriz, SC





ROBÔ PALETIZADOR 50KG

A BRTMD195001A é uma estação de trabalho desenvolvida pela BORUNTE para a indústria de paletização, com raio de trabalho de 1895 mm e capacidade de carga de 50 kg. É composta por uma plataforma elevatória e um sistema especializado de tela grande para paletização, com suporte para operação bilíngue. Pode ser amplamente utilizada em diversos setores, como o de caixas de papelão, farmacêutico e alimentício, aumentando o nível de inteligência da linha de produção.



Especificação Técnica	
Código	Modelo
New	BRTMD195001A

Especificação Técnica	
Carga útil	50 Kg
Alcance máximo	1895 mm
Repetibilidade	±0,1 mm
Altura de paletização	2350 mm*
Velocidade de paletização	7-8 caixa/min
Plataforma elevatória	0-500 mm
Alimentação	Ac 220v
Peso aproximado	487 Kg
Área ocupada	1620 x 1350 mm
Altura total do equipamento	3 Mts

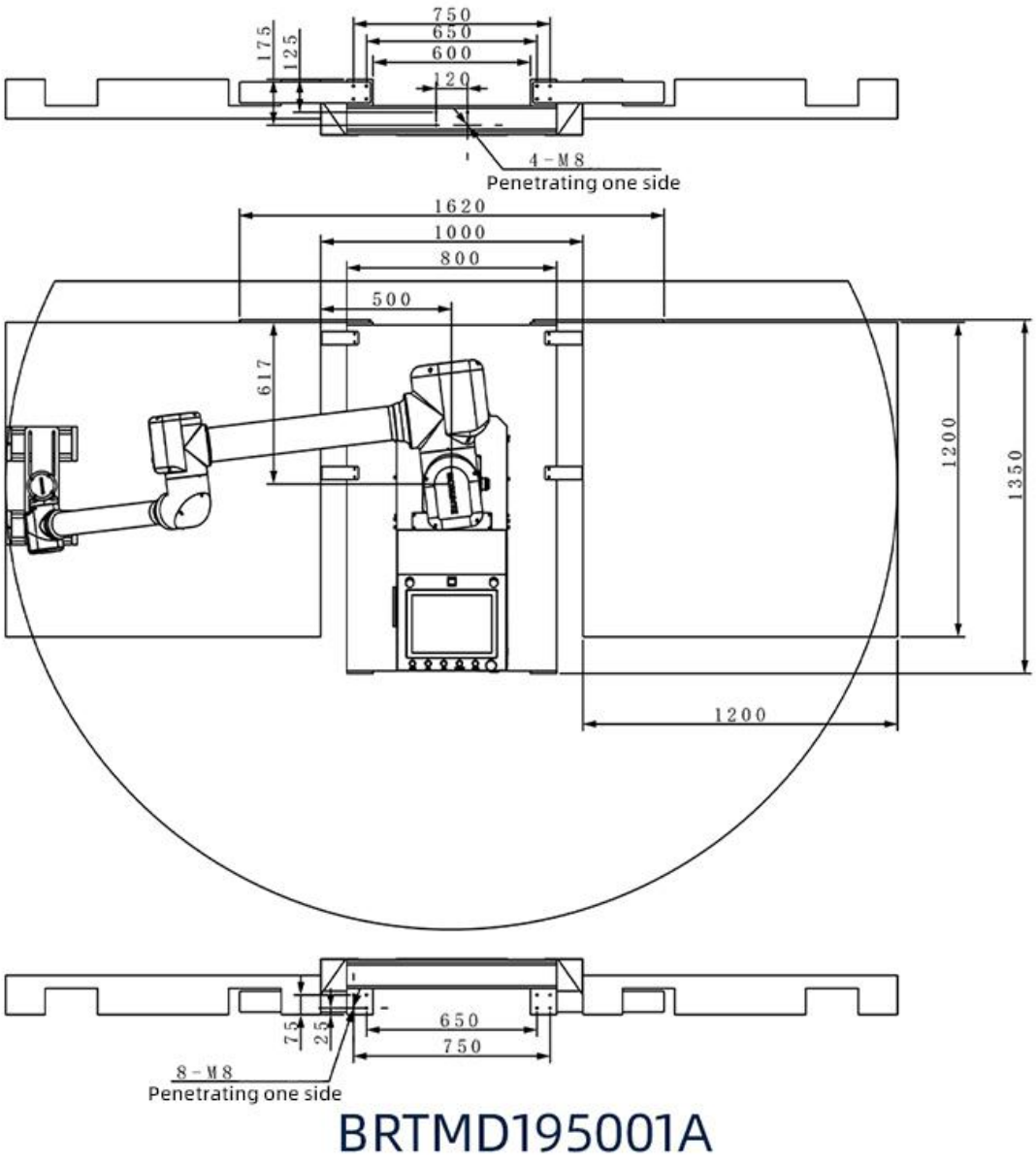
1. Implantação flexível: Design integrado, leve e flexível, plug and play.
2. Programação fácil: Display gráfico, operação de programação simples e eficiente, podendo ser concluída em até 10 minutos.
3. Plataforma elevatória padrão com altura de elevação de 0 a 500 mm.
4. Velocidade de paletização de 7 a 8 segundos por caixa, facilitando a paletização tanto para a esquerda quanto para a direita.
5. Furos de conexão reservados para a esteira transportadora; o cliente deve configurar a esteira de acordo com a posição dos furos.

Posicionamento preciso | Rápido | Longa vida útil | Baixa taxa de falha | Reduzir a mão de obra | Telecomunicações

ROBÔ PALETIZADOR 50KG

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±180°	140°/s
	J2	±180°	135°/s
	J3	-60°/+160°	122°/s
Pulso	J4	±120°	145°/s
	J5	±360°	225°/s
	J6	0~500 mm	250 mm/s

Gráfico de Trajetória



ROBÔ PALETIZADOR 30KG

A BRTMD163001A é uma estação de trabalho desenvolvida pela BORUNTE para a indústria de paletização, com raio de trabalho de 1600 mm e capacidade de carga de 30 kg. É composta por uma plataforma elevatória e um sistema especializado de tela grande para paletização, com suporte para operação bilíngue. Pode ser amplamente utilizada em diversos setores, como o de caixas de papelão, farmacêutico e alimentício, aumentando o nível de inteligência da linha de produção



Especificação Técnica	
Código	Modelo
New	BRTMD163001A

Especificação Técnica	
Carga útil	30 Kg
Alcance máximo	1600 mm
Repetibilidade	±0,1 mm
Altura de paletização	2150 mm*
Velocidade de paletização	≤7 peças/min
Plataforma elevatória	0-500 mm
Alimentação	Ac 220v
Peso aproximado	440 Kg
Área ocupada	1620 x 1350 mm
Altura total do equipamento	3 Mts

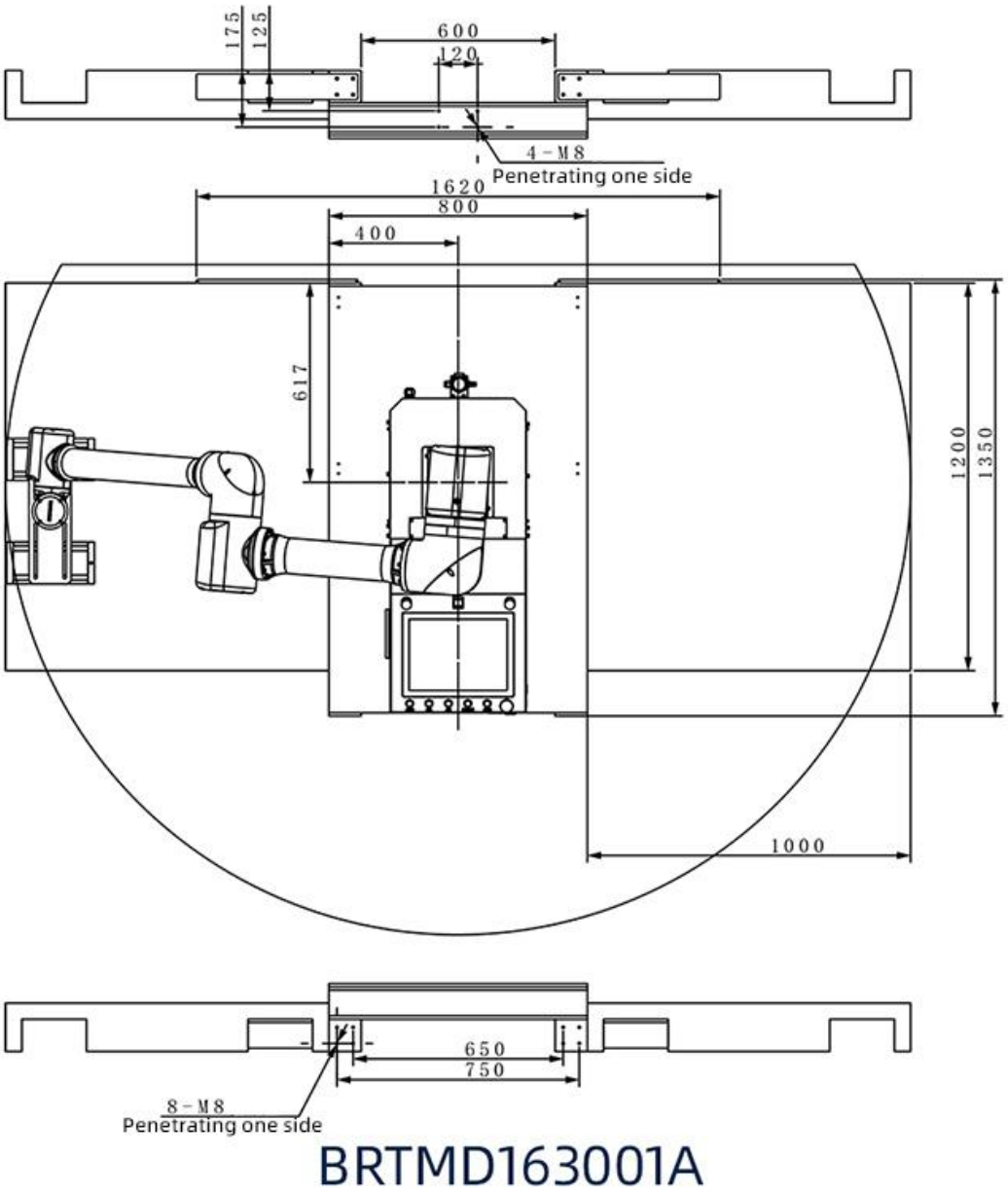
1. Implantação flexível: Design integrado, leve e flexível, plug and play.
2. Programação fácil: Display gráfico, operação de programação simples e eficiente, podendo ser concluída em até 10 minutos.
3. Plataforma elevatória padrão com altura de elevação de 0 a 500 mm.
4. Velocidade de paletização de 7 a 8 segundos por caixa, facilitando a paletização tanto para a esquerda quanto para a direita.
5. Furos de conexão reservados para a esteira transportadora; o cliente deve configurar a esteira de acordo com a posição dos furos.

Posicionamento preciso | Rápido | Longa vida útil | Baixa taxa de falha | Reduzir a mão de obra | Telecomunicações

ROBÔ PALETIZADOR 30KG

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±180°	121°/s
	J2	±180°	112°/s
	J3	-65°/+250°	107°/s
Pulso	J4	±180°	182°/s
	J5	±360°	150°/s
	J6	0~500 mm	250 mm/s

Gráfico de Trajetória



ROBÔ DE SEIS EIXO

Um robô de seis eixos desenvolvido pela BORUNTE para aplicações complexas com múltiplos graus de liberdade.

Operação simples, resposta rápida, seguro e eficiente.



	Modelo	BRTIRUS2110A	BRTIRUS1820A	BRTIRUS2030A	BRTIRUS2550A	BRTIRUS3511A
Especificação Principal	Código	New	New	New	New	New
	Capacidade de Carga	10 Kg	20 Kg	30 Kg	50 Kg	100 Kg
	Repetilidade (mm)	±0,05		±0,08	±0,1	±0,2
	Comprimento do braço	2131 mm	1895 mm	2068 mm	2563 mm	3503 mm
	Fonte de alimentação	6,48 kVA	5,87 kVA	6,11 kVA	8,87 kVA	9,71 kVA
	Peso	230 Kg		310 Kg	725 Kg	1.187 Kg
	Tensão	220V ±10% 50Hz/60Hz			380V ±10% 50Hz/60Hz	
	Temperatura de operação	0℃~40℃				
	Grau de Proteção	Ip54 (no Pulso)				
		Ip40 (no Corpo)				

Posicionamento preciso

Rápido

Longa vida útil

Baixa taxa de falha

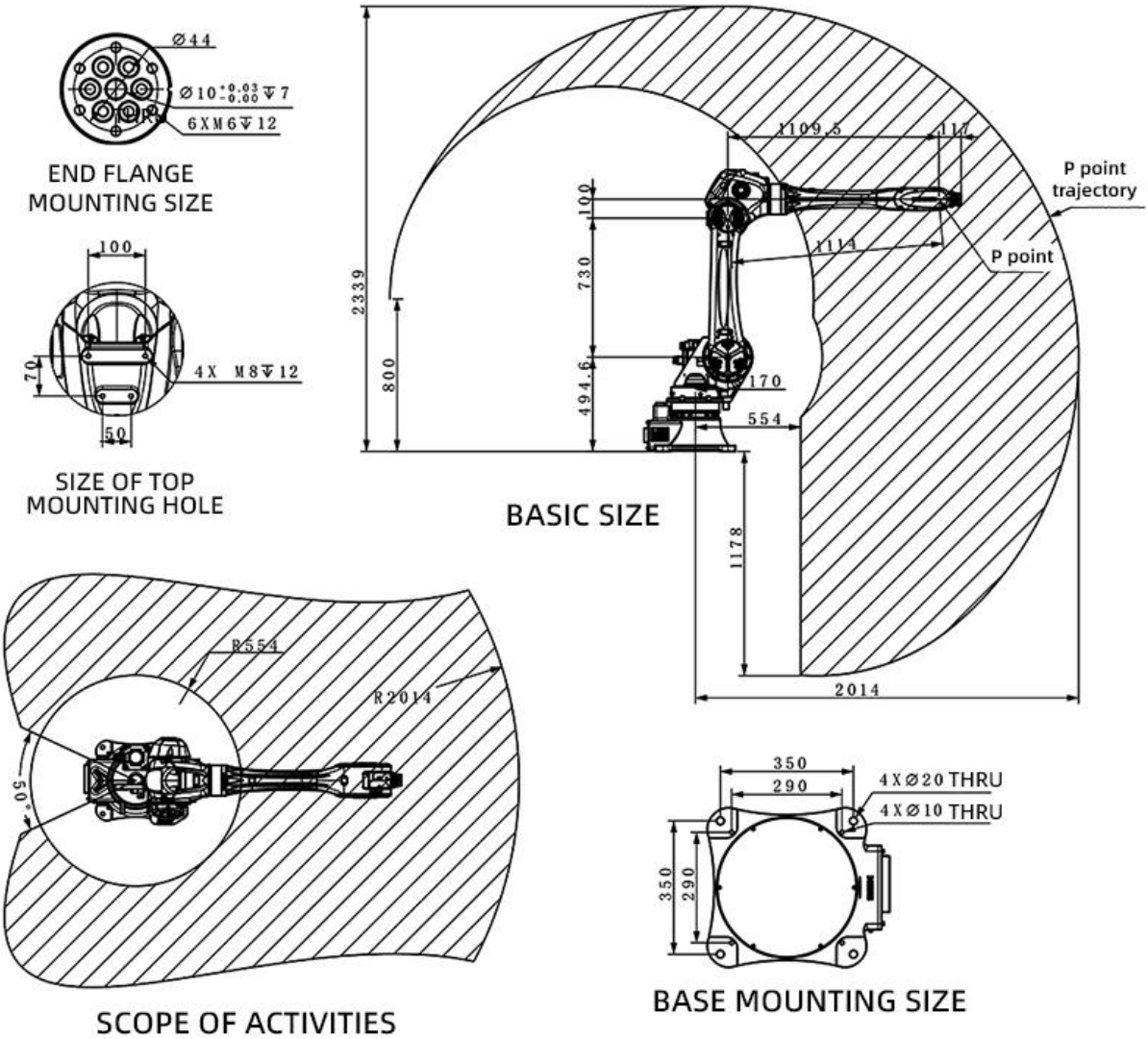
Reduzir a mão de obra

Telecomunicações

ROBÔ DE SEIS EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±155°	110°/s
	J2	-140°/+65°	146°/s
	J3	-75°/+110°	134°/s
Pulso	J4	±180°	273°/s
	J5	±115°	300°/s
	J6	±360°	342°/s

Gráfico de Trajetória

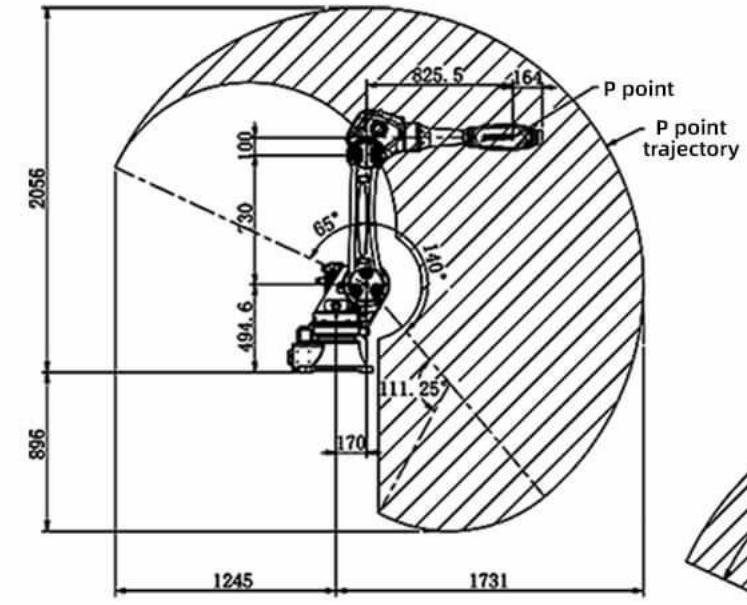


BRTIRUS2110A

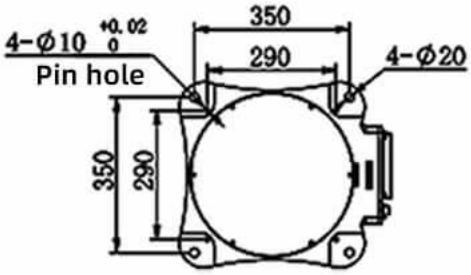
ROBÔ DE SEIS EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±155°	110°/s
	J2	-140°/+65°	146°/s
	J3	-75°/+110°	134°/s
Pulso	J4	±180°	273°/s
	J5	±115°	240°/s
	J6	±360°	375°/s

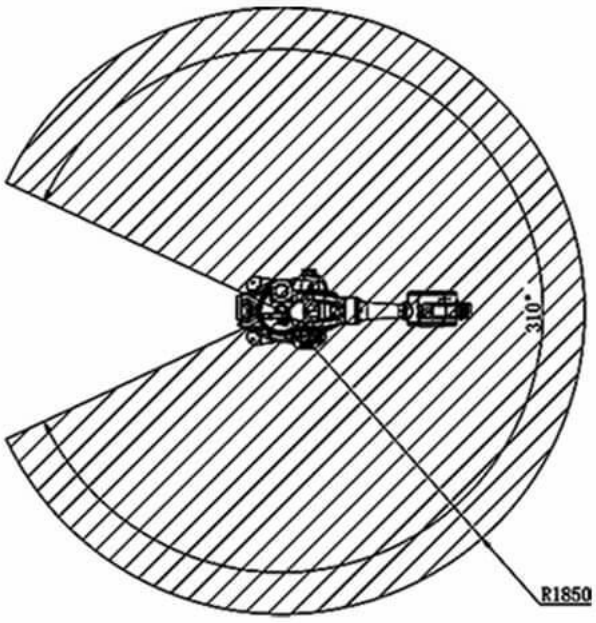
Gráfico de Trajetória



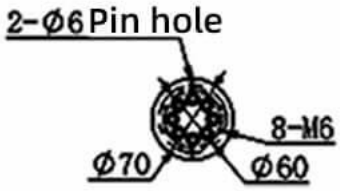
BASIC SIZE



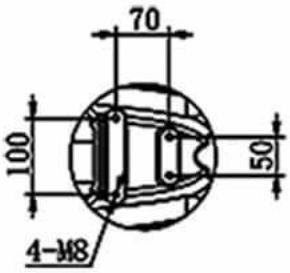
BASE MOUNTING SIZE



SCOPE OF ACTIVITIES



END FLANGE MOUNTING SIZE



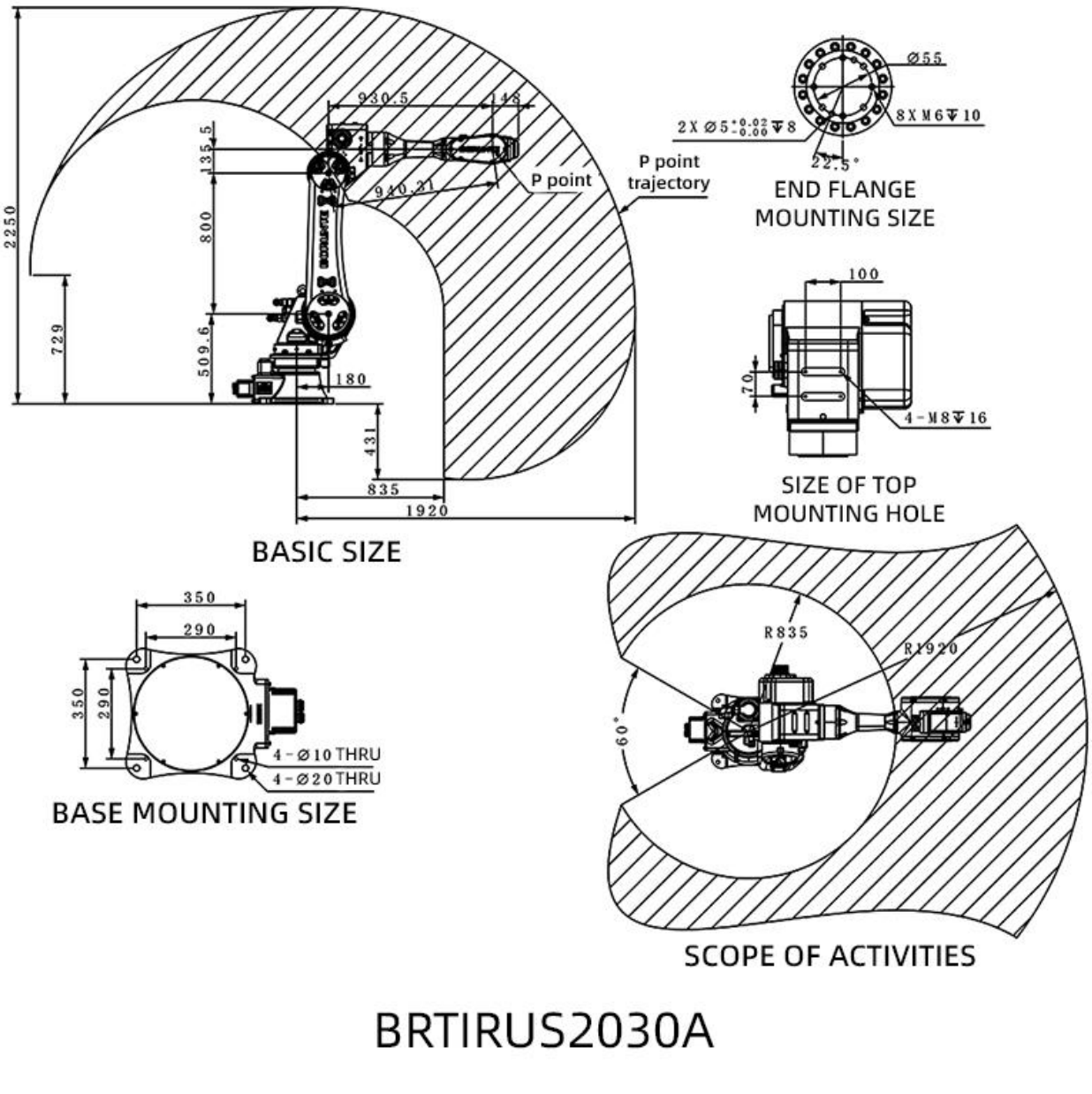
SIZE OF TOP MOUNTING HOLE

BRTIRUS1820A

ROBÔ DE SEIS EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±150°	102°/s
	J2	-90°/+70°	103°/s
	J3	-55°/+105°	123°/s
Pulso	J4	±180°	245°/s
	J5	±115°	270°/s
	J6	±360°	337°/s

Gráfico de Trajetória

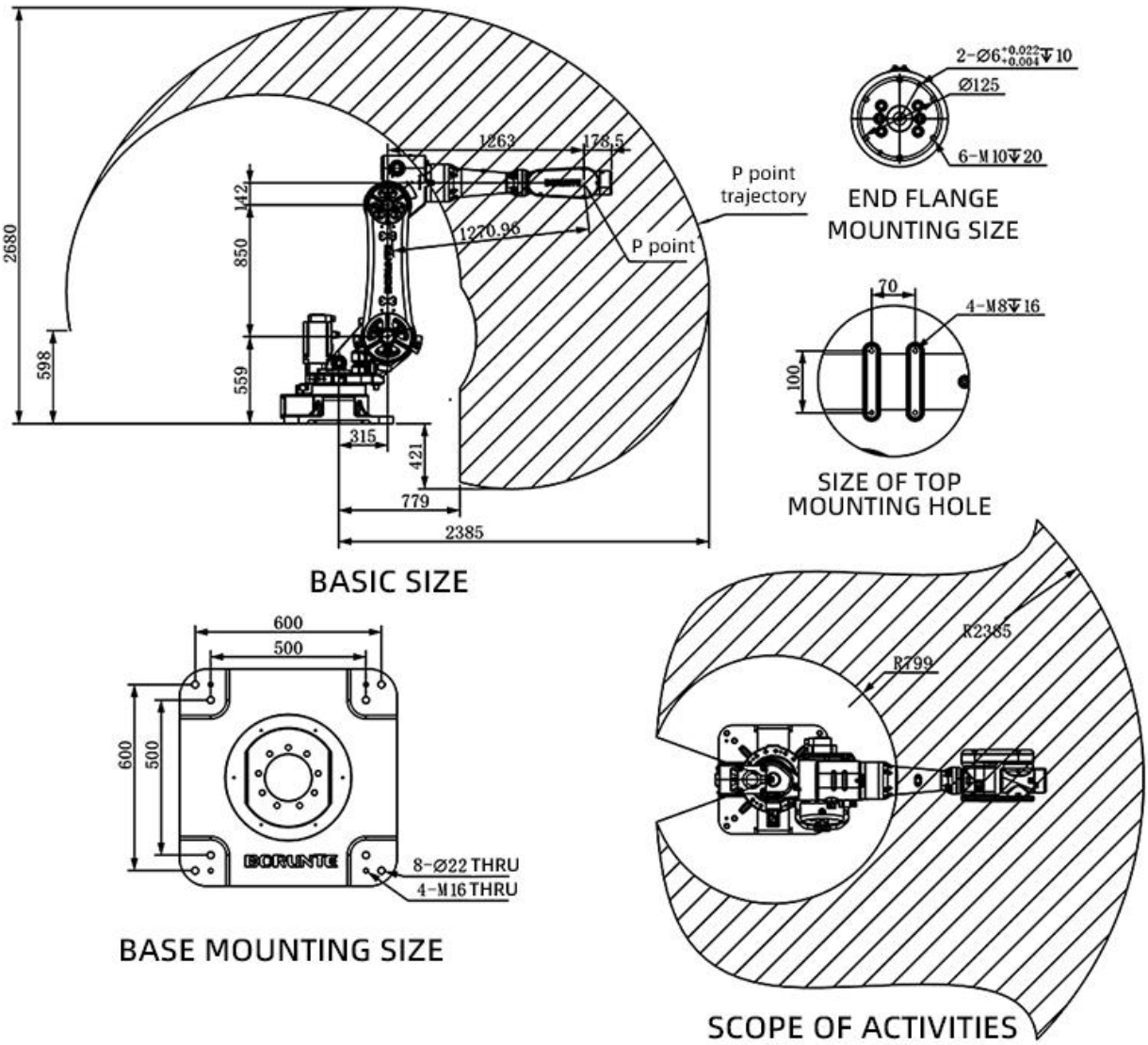


BRTIRUS2030A

ROBÔ DE SEIS EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±160°	84°/s
	J2	±70°	52°/s
	J3	-75°/+115°	52°/s
Pulso	J4	±180°	245°/s
	J5	±125°	223°/s
	J6	±360°	223°/s

Gráfico de Trajetória

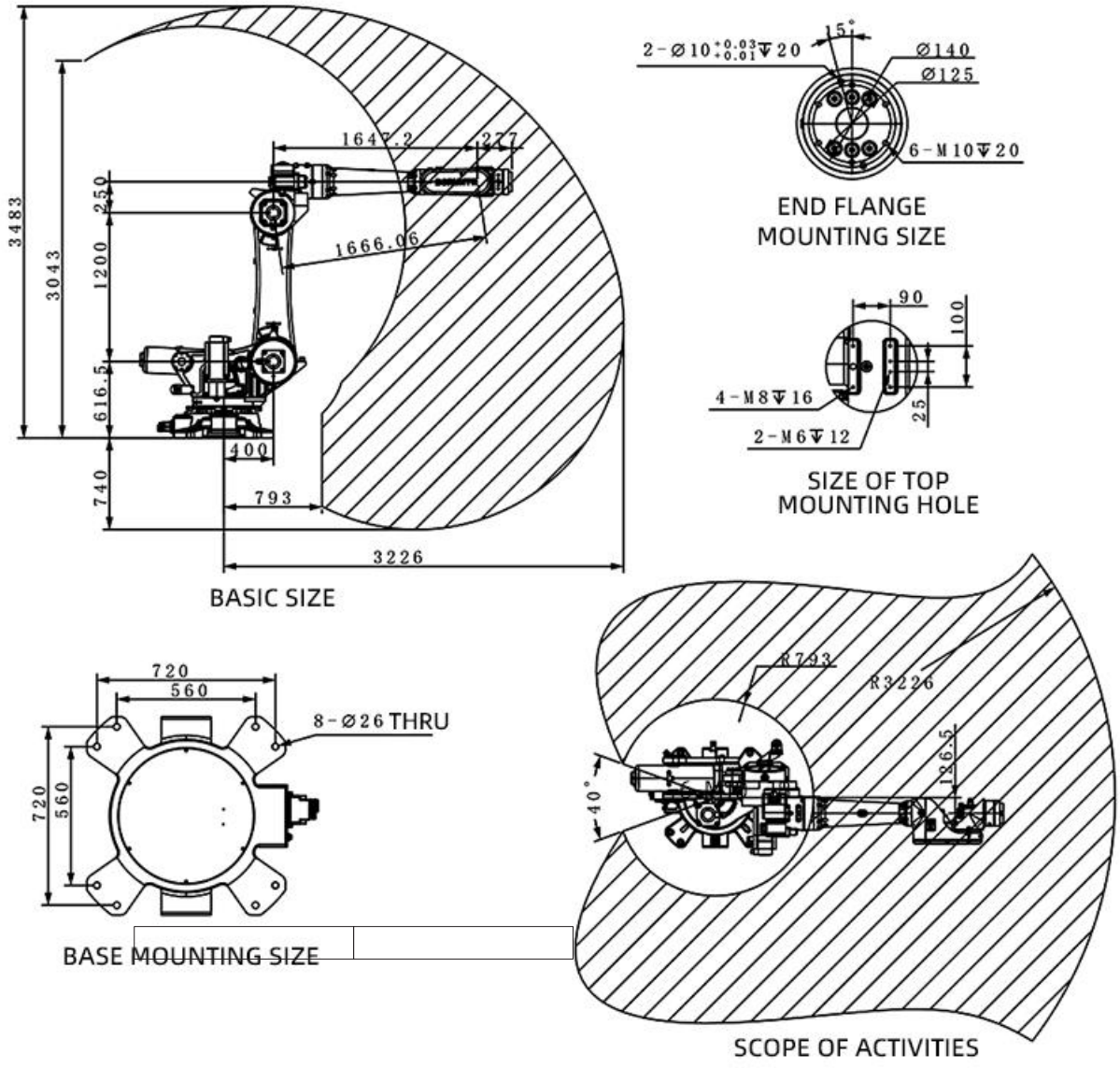


BRTIRUS2550A

ROBÔ DE SEIS EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±160°	85°/s
	J2	-75°/+55°	70°/s
	J3	-80°/+85°	70°/s
Pulso	J4	±180°	82°/s
	J5	±95°	99°/s
	J6	±360°	223°/s

Gráfico de Trajetória



BRTIRUS3511A

ROBÔ DE QUATRO EIXO

O robô tipo BRTIRPL1003A é um robô de quatro eixos desenvolvido pela BORUNTE para montagem, triagem e outras aplicações com materiais leves, pequenos e dispersos.

Operação simples, resposta rápida, seguro e eficiente.



	Modelo	BRTIRPZ1825A	BRTIRPZ2250A	BRTIRPZ2480A	BRTIRPZ3013A
	Código	New	New	New	New
Especificação Principal	Capacidade de Carga	25 Kg	50 Kg	80 Kg	130 Kg
	Repetilidade (mm)	±0,08	±0,1	±0,2	±0,15
	Comprimento do braço	1800 mm	2200 mm	2412 mm	3020 mm
	Fonte de alimentação	7,33 kVA	14,8 kVA	5,53 kVA	8,23 kVA
	Peso	230 Kg	560 Kg	700 Kg	1200 Kg
	Tensão	220V ±10% 50Hz/60Hz		380V ±10% 50Hz/60Hz	
	Temperatura de operação	0℃~40℃			
	Grau de Proteção	Ip54 (no Pulso)			
		Ip40 (no Corpo)			

Posicionamento preciso

Rápido

Longa vida útil

Baixa taxa de falha

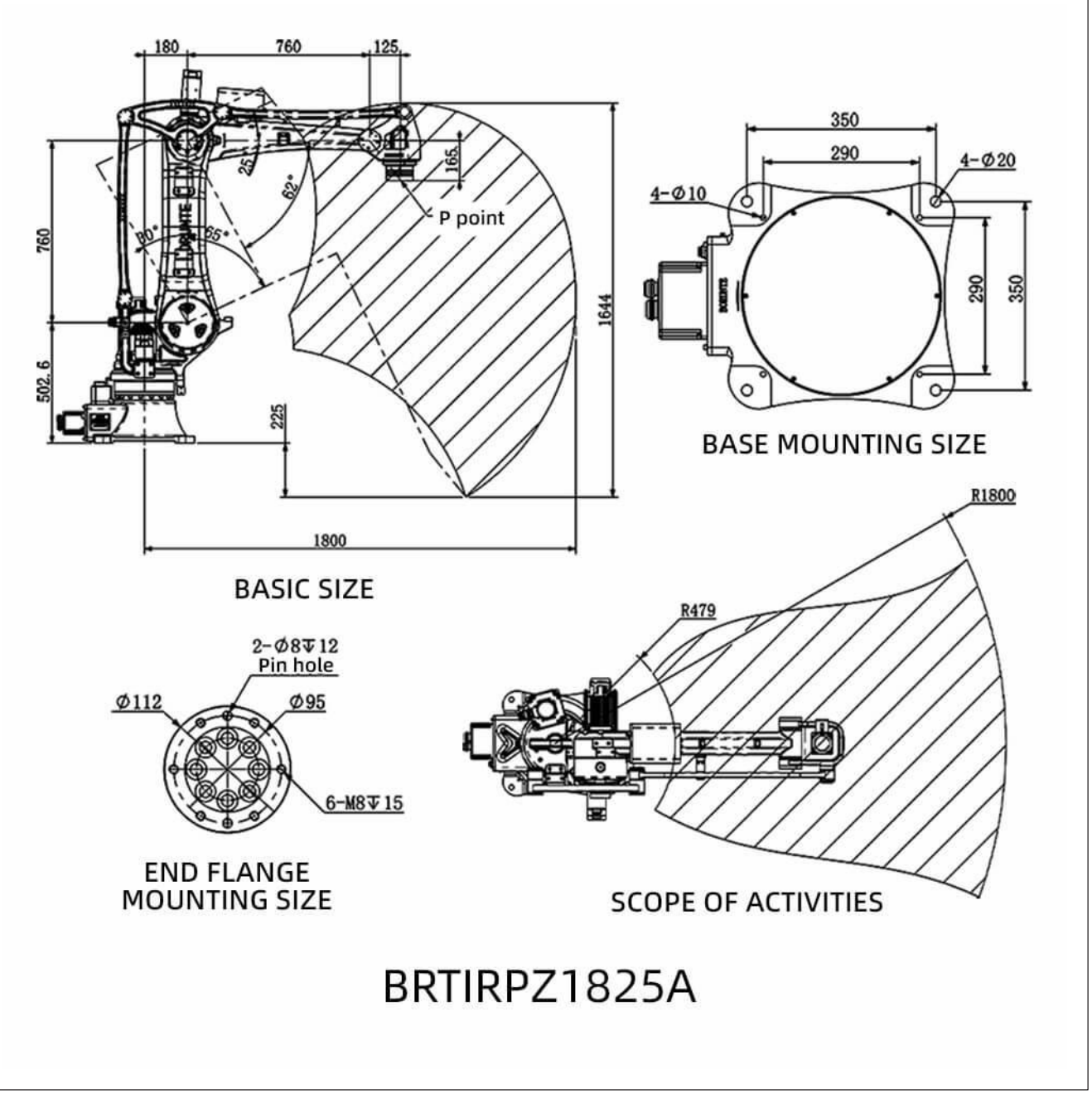
Reduzir a mão de obra

Telecomunicações

ROBÔ DE QUATRO EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±155°	175°/s
	J2	-65°/+30°	135°/s
	J3	-62°/+25°	123°/s
Pulso	J4	±360°	300°/s
	R34	65°/-170°	/

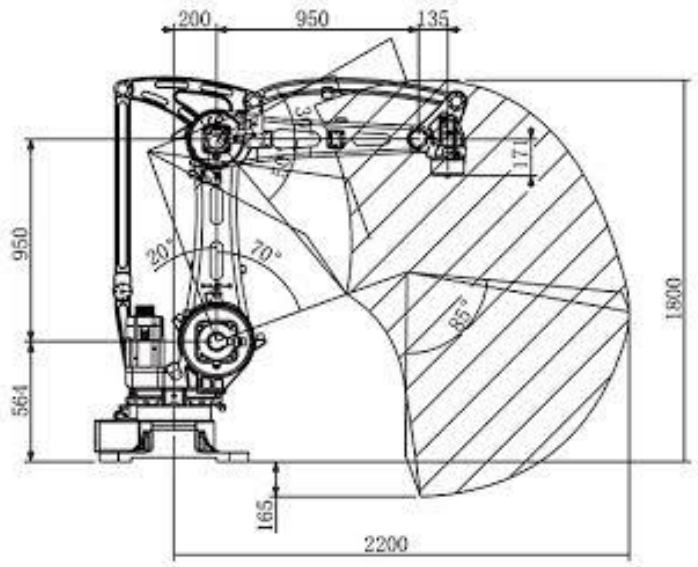
Gráfico de Trajetória

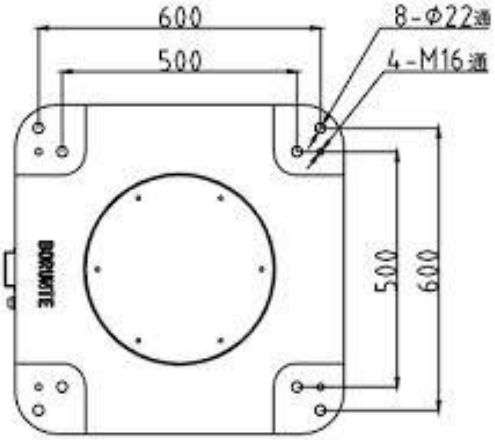


ROBÔ DE QUATRO EIXO

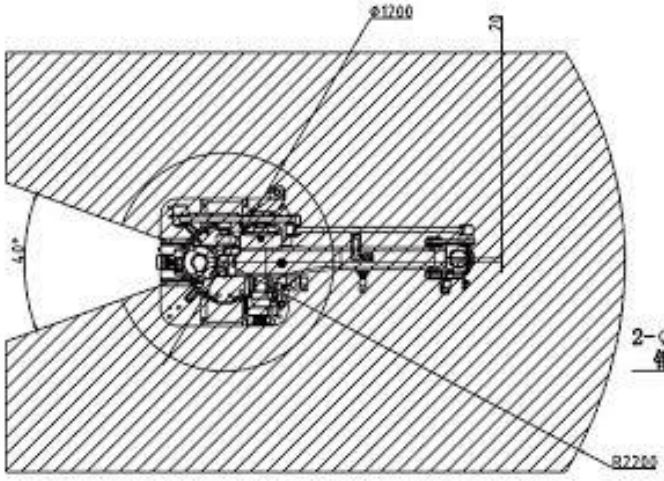
Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±160°	84°/s
	J2	-70°/+120°	70°/s
	J3	-50°/+30°	108°/s
Pulso	J4	±360°	198°/s
	R34	65°/-160°	/

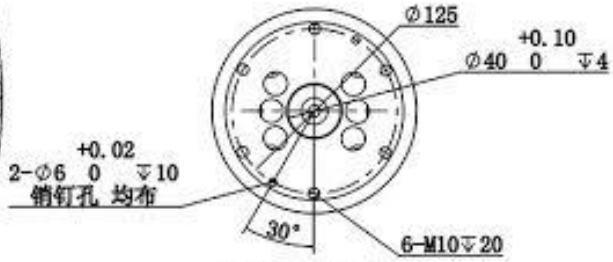
Gráfico de Trajetória





底座安装孔尺寸





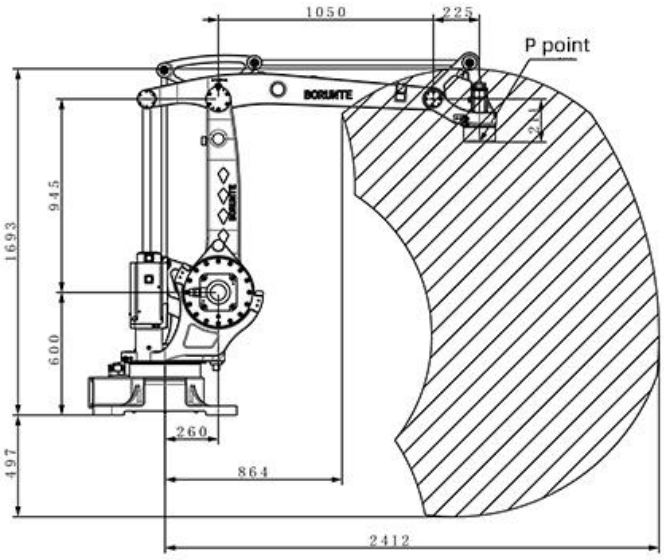
末端法兰安装尺寸

BRTIRPZ2250A

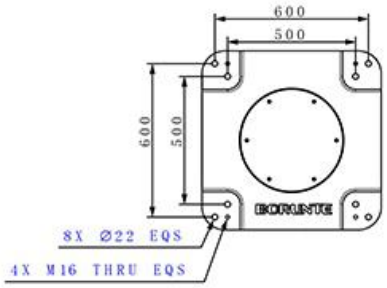
ROBÔ DE QUATRO EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±160°	148°/s
	J2	-80°/+140°	148°/s
	J3	-42°/+60°	148°/s
Pulso	J4	±360°	299°/s
	R34	82°/-140°	/

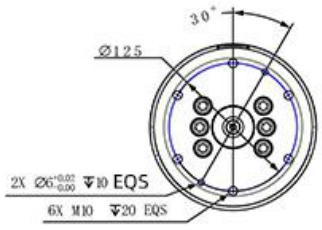
Gráfico de Trajetória



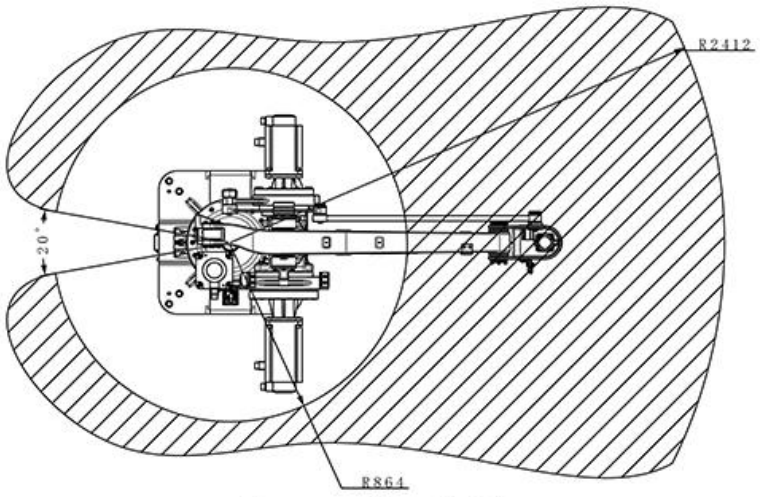
Basic size



Base mounting size



End flange mounting size



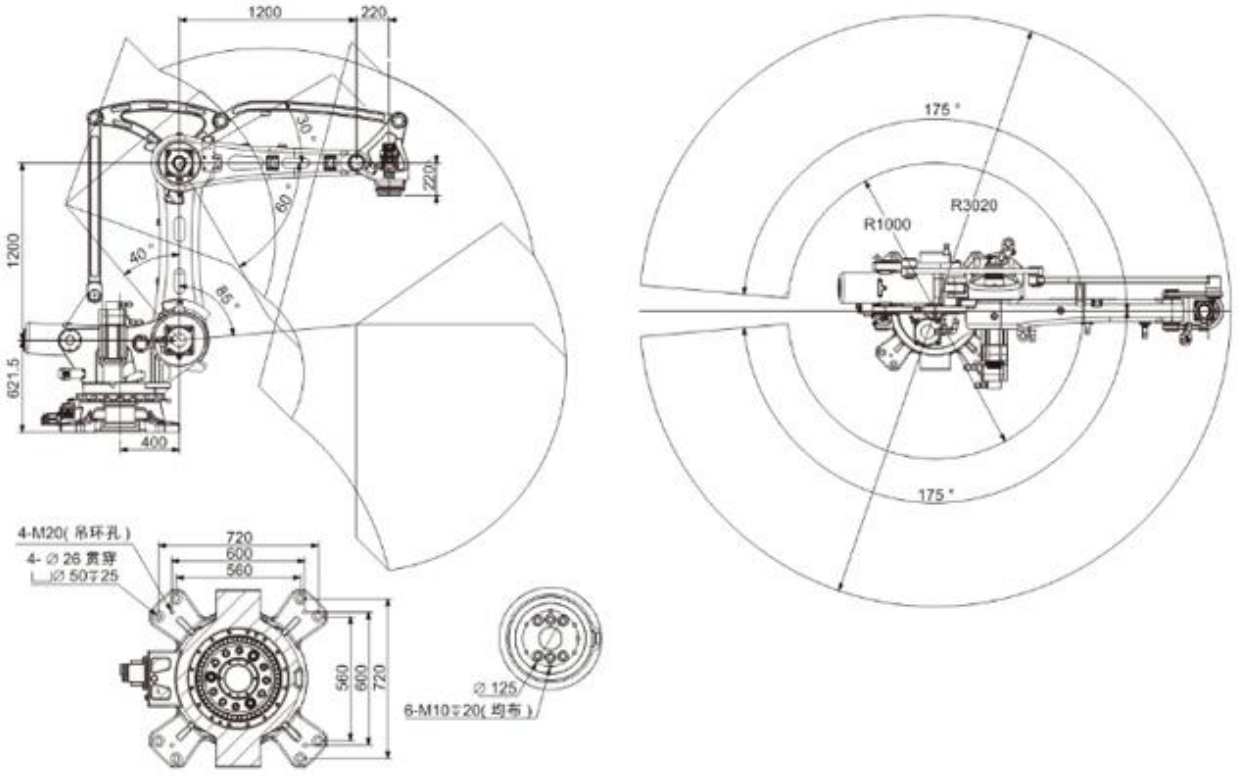
Scope of activities

BRTIRPZ2480A

ROBÔ DE QUATRO EIXO

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±160°	63,8°/s
	J2	-75°/+30°	53°/s
	J3	-55°/+60°	53°/s
Pulso	J4	±180°	200°/s
	R34	65°/-185°	/

Gráfico de Trajetória



ROBÔ DELTA

Robô Delta de quatro eixos desenvolvido pela Borunte para montagem, separação e outras aplicações com materiais leves, pequenos e dispersos. O comprimento máximo do braço é de 1000 mm e a carga máxima é de 3 kg.

Operação simples, resposta rápida, seguro e eficiente.



Código	Modelo
New	BRTIRPL1003A

Especificação Técnica	
Capacidade de carga	3 Kg
Comprimento do braço	1000 mm
Repetibilidade	±0,1 mm
Fonte de alimentação	3,18 kVA
Alimentação	220V ±10% 50Hz/60Hz
Precisão de posicionamento	±155°
Peso	104 Kg
Temperatura de operação	0℃~40℃
Grau de Proteção	Ip40

Posicionamento preciso

Rápido

Longa vida útil

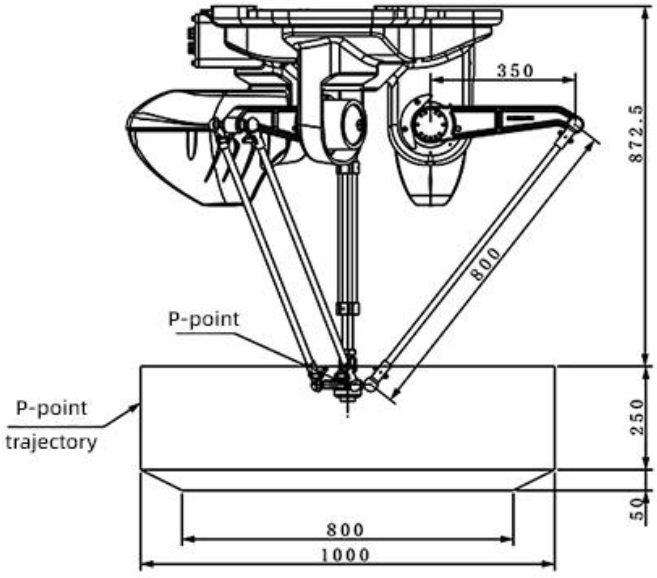
Baixa taxa de falha

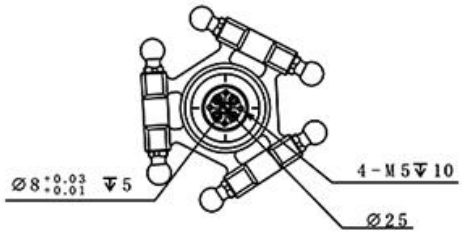
Reduzir a mão de obra

Telecomunicações

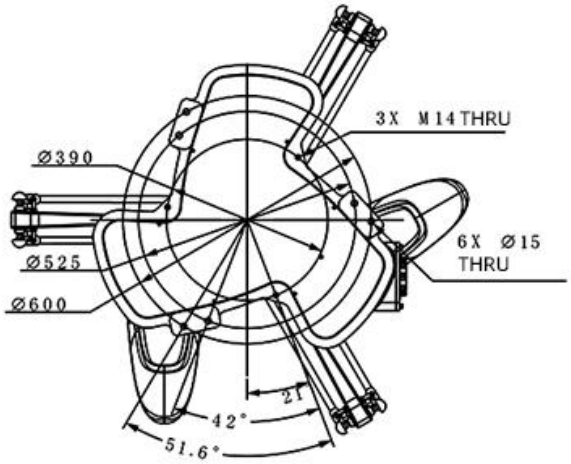
Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Ritmo (Tempo/min)
Braço Mestre	Superior	46,7°	Curso: 25/305/25 (mm)
	Bainha	86,6°	
Fim	J4	±360°	150 vezes/minuto

Gráfico de Trajetória

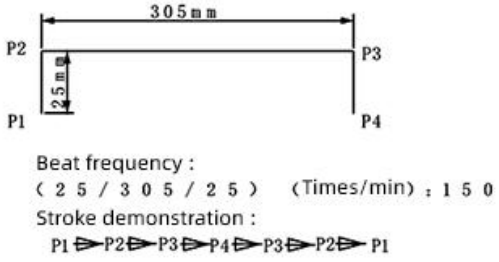




END FLANGE
MOUNTING SIZE



BASE MOUNTING SIZE



BRTIRPL1003A

ROBÔ SCARA

O BRTIRSC0603A é um braço robótico articulado com conformidade seletiva (SCARA). Embora não possua a mesma liberdade de movimento que torna os robôs articulados tão populares, o robô SCARA ainda consegue operar nos eixos x, y e z e realizar movimentos rotativos. Diferentemente dos braços articulados, o robô SCARA é compacto, o que o torna ideal para processadores com espaço limitado.

Operação simples, | resposta rápida, | seguro e eficiente.



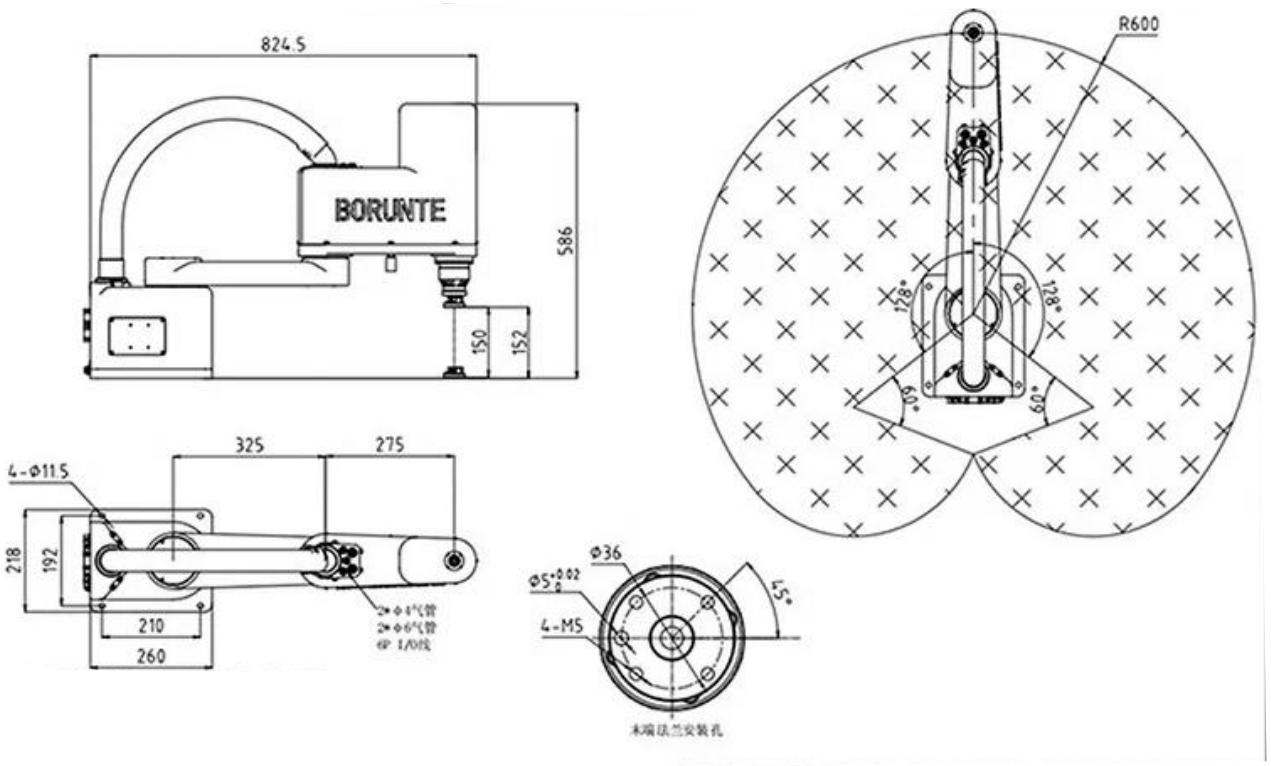
Código	Modelo
New	BRTIRSC0603A

Especificação Técnica	
Capacidade de carga	3 Kg
Alcance	600 mm
Repetibilidade	±0,02 mm
Fonte de alimentação	5,62 kVA
Alimentação	220V ±10% 50Hz/60Hz
Peso	28 Kg
Temperatura de operação	0℃~40℃
Grau de Proteção	Ip50

Posicionamento preciso | Rápido | Longa vida útil | Baixa taxa de falha | Reduzir a mão de obra | Telecomunicações

Parâmetros básicos			
Item		Faixa	Velocidade máxima
Braço	J1	±128°	480°/s
	J2	±145°	576°/s
	J3	150 mm	900 mm/s
Pulso	J4	±360°	696°/s

Gráfico de Trajetória



ROBÔ COLABORATIVO

Os robôs colaborativos FAIRINO de seis eixos oferecem versatilidade para automatizar processos industriais. Do FR3 ao FR30, a linha reúne soluções para diferentes aplicações, contribuindo para a produtividade e a integração entre pessoas e tecnologia.



6 EIXOS

VERSATILIDADE DE APLICAÇÕES

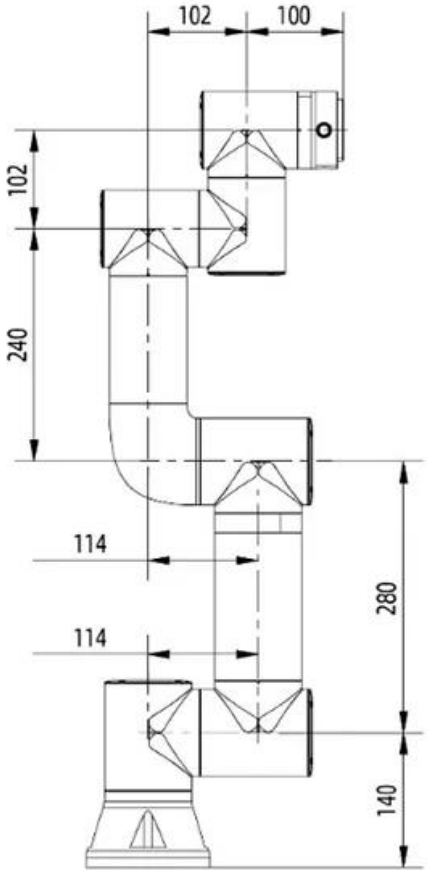
AUTOMAÇÃO COLABORATIVA

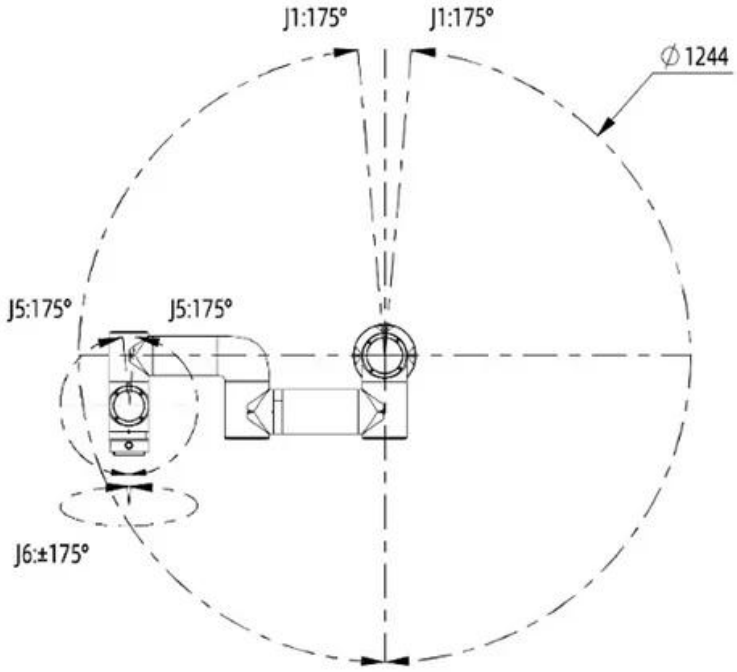
	Modelo	FAIRINO-FR3	FAIRINO-FR5	FAIRINO-FR10
Especificação Principal	Código	New	New	New
	Capacidade de Carga	3 Kg	5 Kg	10 Kg
	Repetilidade (mm)	±0,02	±0,02	±0,05
	Comprimento do braço	622 mm	922 mm	1400 mm
	Peso	15 Kg	22 Kg	40 Kg
	Temperatura de operação	0℃~45℃		

	Modelo	FAIRINO-FR16	FAIRINO-FR20	FAIRINO-FR30
Especificação Principal	Código	New	New	New
	Capacidade de Carga	16 Kg	20 Kg	30 Kg
	Repetilidade (mm)	±0,03	±0,1	±0,1
	Comprimento do braço	1034 mm	1854 mm	1403 mm
	Peso	40 Kg	85 Kg	85 Kg
	Temperatura de operação	0℃~45℃		

Parâmetros básicos - Fr3		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±180°/s
Ombro	+85°/-265°	±180°/s
Cotovelo	±150°	±180°/s
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica		1 m/s

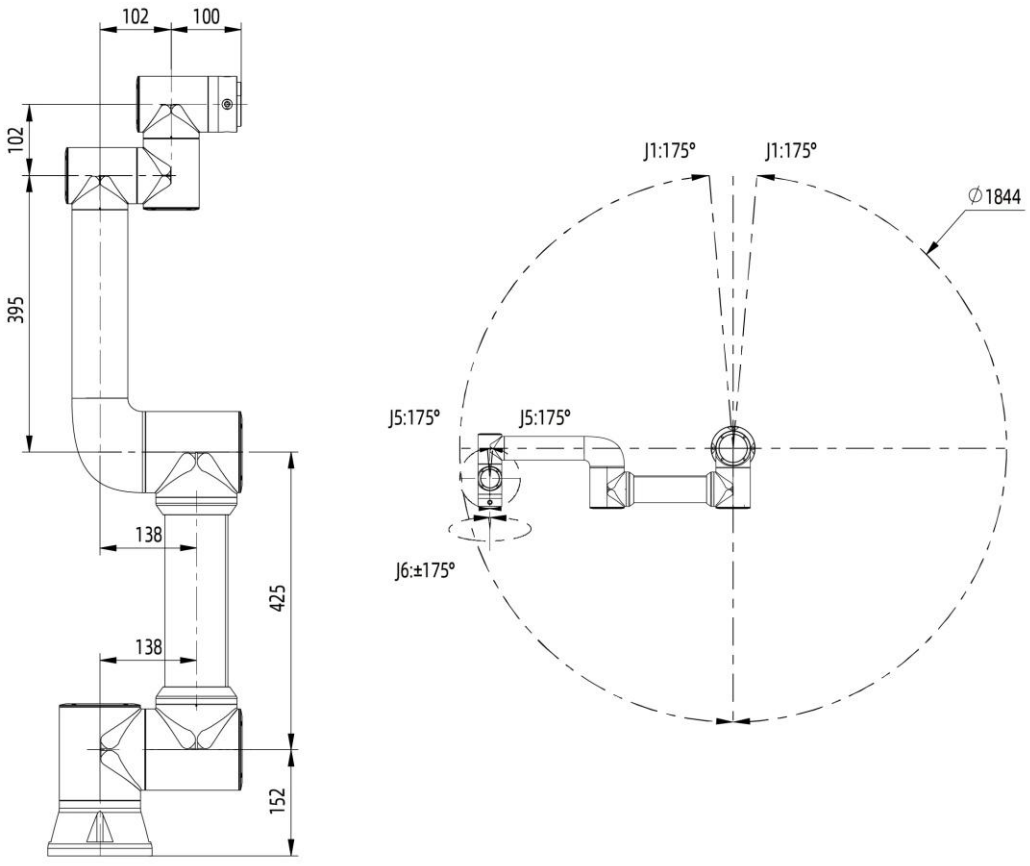
Gráfico de Trajetória





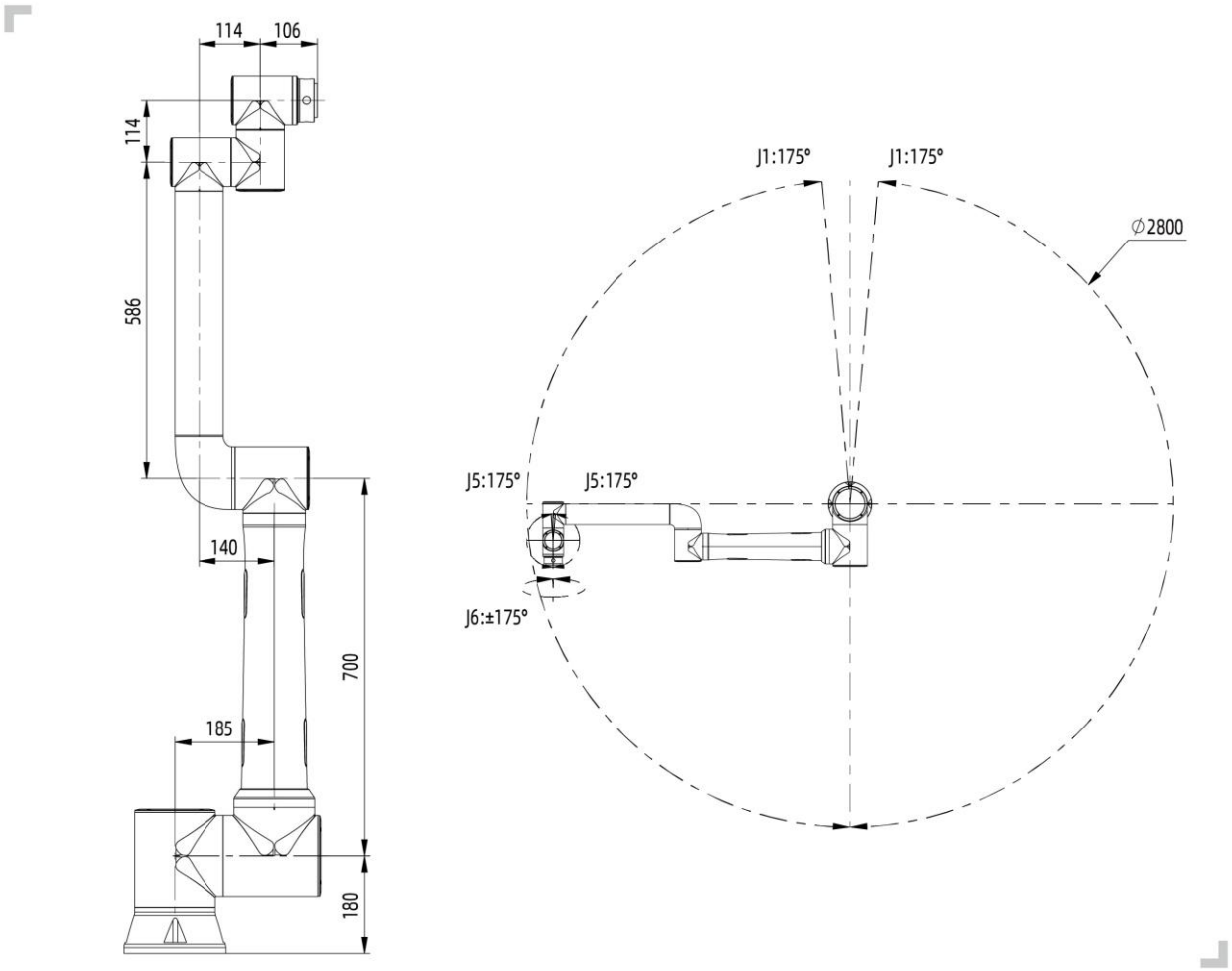
Parâmetros básicos - Fr5		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±180°/s
Ombro	+85°/-265°	±180°/s
Cotovelo	±160°	±180°
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica	1 m/s	

Gráfico de Trajetória



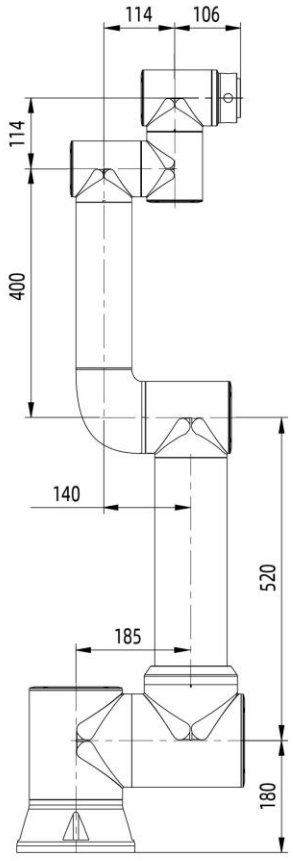
Parâmetros básicos - Fr10		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±120°/s
Ombro	+85°/-265°	±120°/s
Cotovelo	±160°	±180°
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica	1.5 m/s	

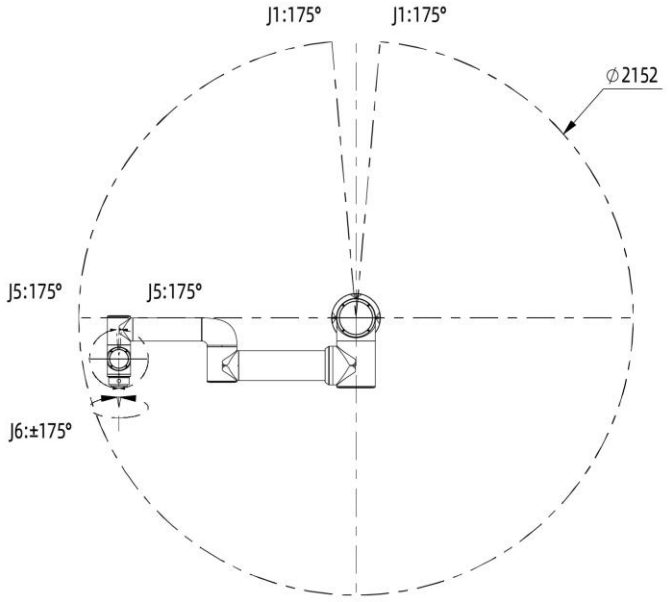
Gráfico de Trajetória



Parâmetros básicos - Fr16		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±120°/s
Ombro	+85°/-265°	±120°/s
Cotovelo	±160°	±120°
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica	2 m/s	

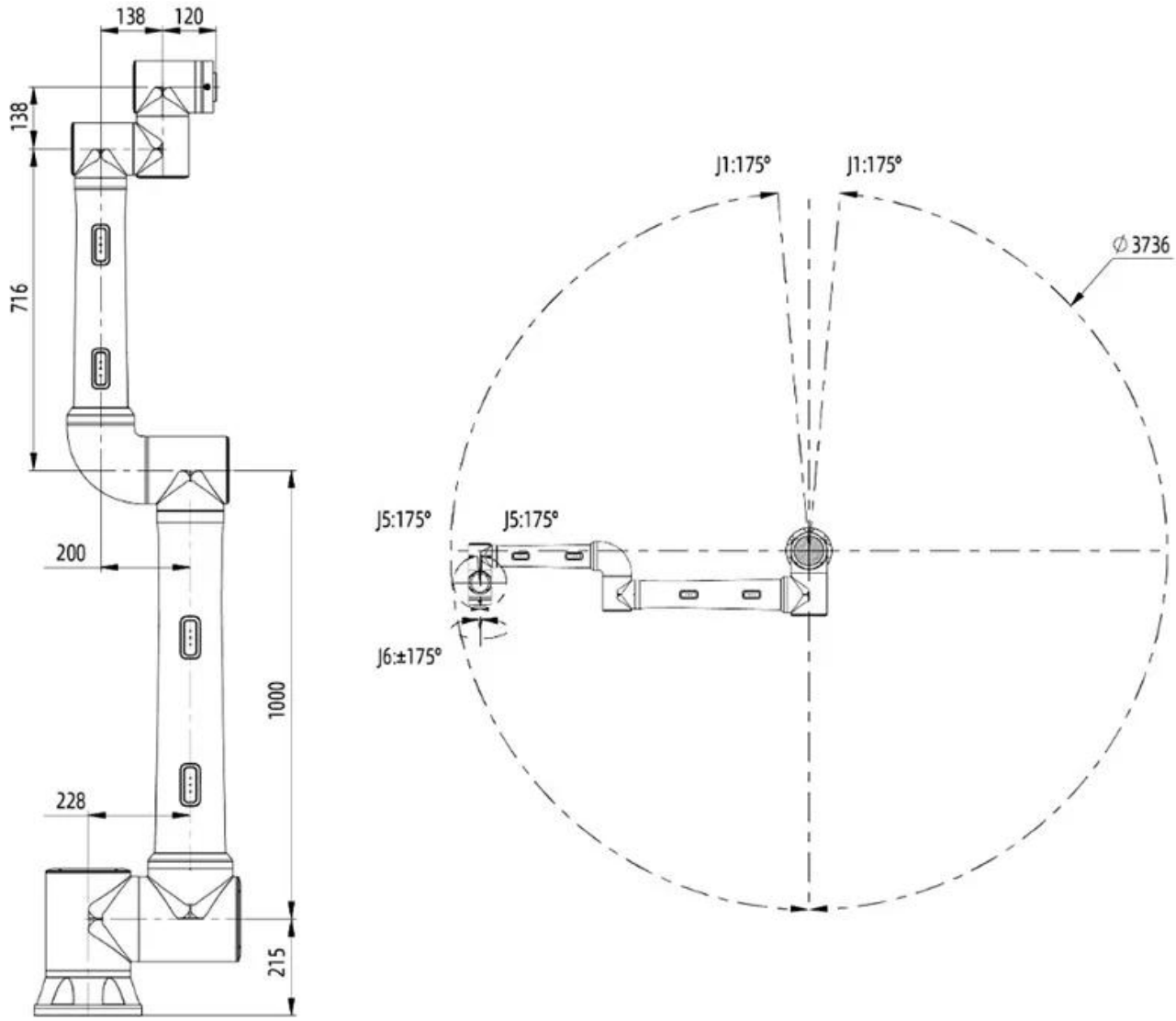
Gráfico de Trajetória





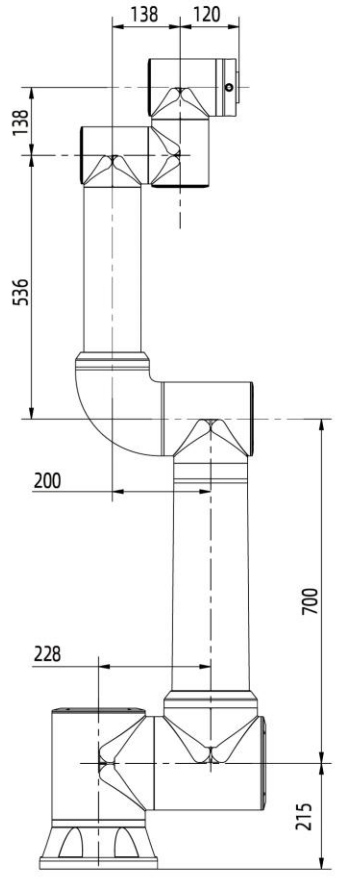
Parâmetros básicos - Fr20		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±120°/s
Ombro	+85°/-265°	±120°/s
Cotovelo	±160°	±120°
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica		2 m/s

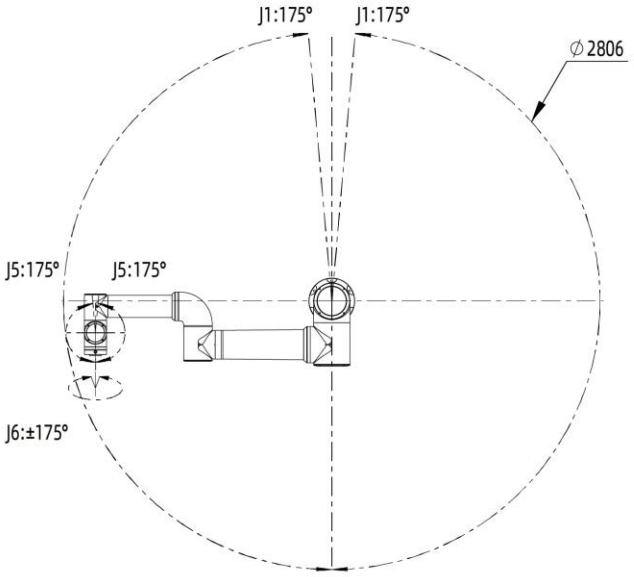
Gráfico de Trajetória



Parâmetros básicos - Fr30		
Movimento do eixo	Faixa	Velocidade máxima
Base	±175°	±120°/s
Ombro	+85°/-265°	±120°/s
Cotovelo	±160°	±120°
Pulso 1	+85°/-265°	±180°/s
Pulso 2	±175°	±180°/s
Pulso 3	±175°	±180°/s
Velocidade TCP típica	2 m/s	

Gráfico de Trajetória





BLOCO DE DISTRIBUIÇÃO

Os blocos de terminais de mola, também conhecidos como blocos de terminais de mola ou blocos de terminais de gaiola de mola, são componentes cruciais em sistemas elétricos e eletrônicos para conexões de fios seguras e eficientes.

Tecnologia de Conexão por Mola : Utiliza um mecanismo de mola para a inserção do fio, garantindo conexões confiáveis e estanques a gás.

Instalação fácil : Fiação rápida e simples com terminais de mola acionados por pressão ou alavanca, reduzindo o tempo de instalação.

Design compacto : Blocos de terminais que economizam espaço, adequados para configurações de fiação densa em painéis de controle e equipamentos.







	Modelo	UP-PTX6-12 GY	UP-PTX6-18 GY
Especificação Principal	Código	New	New
	Cabo Flexível	0,2-2,5 mm²	0,2-2,5 mm²
	Corrente máxima	24A	24A
	Tensão	690V	690V
	Dimensão	41*28,6*21,7 mm	41*28,6*21,7 mm
	Material	PA	

UP-PTX-NS35
New
Base para os blocos UP-PTX6-18 GY E UP-PTX6-12 GY



Acesse o nosso site:
www.upelectronic.com